

Contrôle Semestriel

Exercice 1

On a trois processus : P1, P2, P3 et trois types de ressources :

- R1 : 1 exemplaire
- R2 : 2 exemplaires
- R3 : 1 exemplaire

À un instant t , l'état du système est le suivant :

- P1 **détient** (possède) R1 et **demande** R2
- P2 **détient** R2 et **demande** R3
- P3 **détient** R3 et **demande** R1

Questions :

1. Le graphe contient-il un cycle ? Le préciser.
2. Peut-on conclure qu'il y a un interblocage ?
3. Donner une séquence d'exécution possible qui évite l'interblocage (si possible).
4. Donner une modification (politique ou ordre) qui empêche ce type d'interblocage.

Exercice 2

On a trois processus P1, P2, P3.

Chaque processus exécute des actions dans cet ordre local :

- P1 : A1 ; A2 ; A3
- P2 : B1 ; B2 ; B3
- P3 : C1 ; C2 ; C3

On impose les **équations (contraintes de précédence)** suivantes :

1. $A1 < B2$ (B2 ne peut commencer qu'après A1)
2. $B1 < C2$
3. $C1 < A2$
4. $A2 < B3$
5. $B2 < C3$
6. $C2 < A3$

Travail demandé :

Modéliser ces contraintes à l'aide de sémaphores et écrire le pseudo-code complet des trois processus.

Exercice 3

Un pont ne permet de faire passer **qu'une voiture à la fois** et fonctionne ainsi :

- Les voitures arrivent des deux côtés : **Côté A** et **Côté B**.
- On autorise un **flux alterné** :
 - 3 voitures maximum du côté A, puis 3 du côté B, etc.
 - Une seule voiture peut être sur le pont à un instant donné.

1. Modéliser chaque voiture comme un processus.

2. Proposer des sémaphores pour :

- garantir l'exclusion sur le pont
- garantir l'alternance A/B

يوجد جسر ضيق يربط بين جهتين متقابلتين تُسمّى:

- الجهة A
- الجهة B

نظراً لضيق الجسر، فإنه لا يسمح بمرور إلا سيارة واحدة فقط في أي لحظة زمنية.

تصل السيارات إلى الجسر بشكل عشوائي من الجهتين A و B ، ويجب تنظيم حركة المرور وفق القواعد التالية:

1. لا يجوز وجود أكثر من سيارة واحدة على الجسر في نفس الوقت (إقصاء متبادل).
2. يتم المرور بطريقة تناوبية منظّمة على شكل دفعات:
 - تمر ثلاث سيارات كحد أقصى متتالية من الجهة A ،
 - ثم تمر ثلاث سيارات كحد أقصى متتالية من الجهة B ،
 - ثم يعود الدور إلى الجهة A ، وهكذا بشكل دوري.
3. إذا لم تكن هناك سيارات منتظرة في إحدى الجهتين، يمكن للجهة الأخرى الاستمرار في المرور دون انتظار الدور.

المطلوب :

1. نمذجة أو تمثيل كل سيارة على أنها عملية معالجة (Processus) مستقلة.
2. اقتراح مجموعة من السيمفورات (Semaphores) للقيام بالمزامنة اللازمة من أجل:

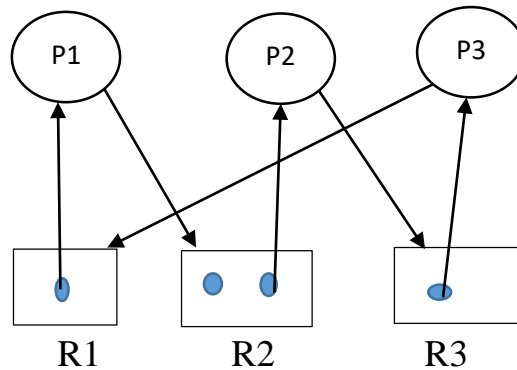
- ضمان أن تمر سيارة واحدة فقط على الجسر في كل مرة.
- ضمان التناوب بين الجهتين A و B بمجموعات من ثلاث سيارات كحد أقصى.

Corrigé-Type

Exercice 1 (07.00 Pts)

Dessin du graphe (Graphe d'allocation de ressources)

(02.00 pts)



1) Cycle ?

(01.00 pt)

Oui. Le cycle est :

P1 -> R2 -> P2 -> R3 -> P3 -> R1 -> P1`

2) Cycle = Interblocage ?

(01.00 pt)

Pas toujours.

* Si toutes les ressources du cycle ont une seule exemplaire, cycle \Rightarrow Interblocage certain

* Ici, R2 a 2 exemplaires : une occupée et autre libre.

☞ Donc : cycle présent mais interblocage pas certain (pas obligatoire), car une autre instance de `R2` peut casser l'attente.

3) Séquence qui évite l'interblocage

(2.00 pts)

Comme une de `R2` est libre, on peut allouer l'autre à `P1` :

1. Allouer `instance de R2 libre` à `P1` \rightarrow `P1` possède `R1` + une de `R2`
2. `P1` termine sa section critique et libère `R1` et une de `R2`
3. Maintenant `P3` peut obtenir `R1` (il le demandait), donc il progresse et libère `R3`
4. `P2` obtient `R3`, progresse, puis libère l'autre instance de de `R2`

\rightarrow Tous les processus sont exécutés et toutes les ressources sont libérées, pas d'interblocage.

\rightarrow La séquence est : P1->P3->P2

4) Une modification pour empêcher ce scénario (prévention)

(01.00 pt)

Deux options classiques (tu peux donner l'une des deux) :

Option A — Ordre global sur les ressources (prévention)

Imposer un ordre unique : $R1 < R2 < R3$

Tout processus doit demander les ressources dans cet ordre.

Exemple : 'P3' ne doit pas demander 'R1' après 'R3' si ça viole l'ordre.

Option B — “Tout ou rien” (éviter la condition de détention et d'attente)

Un processus ne garde pas une ressource s'il n'obtient pas l'autre :

* si 'P2' a 'R2' mais n'a pas 'R3', il libère 'R2' et réessaie plus tard.

Exercice 2

(05.50 pts)

Idée

Chaque contrainte $X < Y$ se traduit par un sémaphore S_{XY} initialisé à 0 :

- Celui qui exécute **X** fait $V(S_{XY})$ à la fin de X.
- Celui qui exécute **Y** fait $P(S_{XY})$ juste avant Y.

1) Déclaration

(01.00 pt)

$S_{A1_B2}, S_{B1_C2}, S_{C1_A2}, S_{A2_B3}, S_{B2_C3}, S_{C2_A3}$: Semaphore (=0);

2) Pseudo-code

Processus P1

(01.50 pts)

```
{  
    A1;  
    V(S_A1_B2);  
  
    P(S_C1_A2);  
    A2;  
    V(S_A2_B3);  
  
    P(S_C2_A3);  
    A3;  
}
```

Processus P2

(01.50 pts)

```
{  
    B1;
```

```

V(S_B1_C2);

P(S_A1_B2);
B2;
V(S_B2_C3);

P(S_A2_B3);
B3;
}

```

Processus P3

(01.50 pts)

```

{
    C1;
    V(S_C1_A2);

    P(S_B1_C2);
    C2;
    V(S_C2_A3);

    P(S_B2_C3);
    C3;
}

```

Exercice 3

(07.50 Pts)

Déclaration des Sémaphores / variables

(01.50 pts)

```

pont : Semaphore (= 1) // Semaphore contrôle le pont
mutex = 1 ; // protège les variables partagées. attA/ attB /cpt
goA : Semaphore(= 0) ; //bloquer une voiture du côté A tant qu'elle n'a pas le droit de passer,
goB : Semaphore(= 0) ; //bloquer une voiture du côté B tant qu'elle n'a pas le droit de passer,
attA : entier(=0) ; //nombres voitures en attente côté A
attB : entier(=0) ; //nombres voitures en attente côté B
tour = 'A' (ou 'B') // détermine le rôle A ou B
cpt = 0 ; // nombre de voitures déjà passées dans le lot courant (max 3)

```

Processus Voiture côté A ()

(03.00 pts)

```

{
P(mutex) ;
attA++;
while (tour != 'A') or (cpt == 3 and attB > 0){
    V(mutex);
    P(goA);
}
P(mutex);
attA-- ;
cpt++ ;
V(mutex) ;
}

```

```

P(pont) ;
  < traverser() le pont>
V(pont) ;

P(mutex) ;
  if (cpt == 3 and attB > 0) or (attA == 0 and attB > 0)
    { tour = 'B'; cpt = 0; V(goB) ;}
  else
    { V(goA) ;}
V(mutex) ;
}

```

Processus Voiture côté B ()

(03.00 pts)

```

{
P(mutex)
  attB++;
  while (tour != 'B') or (cpt == 3 and attA > 0)
    { V(mutex);
      P(goB);
    }
  P(mutex);
  attB-- ;
  cpt++ ;
  V(mutex) ;

P(pont) ;
  < traverser() le pont>
V(pont) ;

P(mutex) ;
  if (cpt == 3 and attA > 0) or (attB == 0 and attA > 0)
    { tour = 'A'; cpt = 0; V(goA) ; }
  else
    { V(goB); }
V(mutex);
}

```